



ПИД-Регулятор импульсный с ручным управлением PID_PWM_CE (версия 12.10.1012)

| Имя | Вх/Вых | Тип | Комментарий |
|----------------|--------|------|--|
| ACTUAL | Вход | Real | Регулируемый параметр |
| SET_POINT | Вход | Real | Задание |
| D_ZONE | Вход | Real | Зона нечувствительности, в ф.е. |
| KP | Вход | Real | Коэффициент пропорциональности |
| TN | Вход | Real | Постоянная интегрирования, в сек. (т.е. 0,5 для 500 мс) |
| TV | Вход | Real | Постоянная дифференцирования, в сек. (т.е. 0,5 для 500 мс) |
| Time_PWM | Вход | Int | Время перерасчета, измеряется в тиках (циклы программы) |
| AVT_REG | Вход | Bool | Вход логический. Автоматический режим |
| kn_RUCH_Y_UP | Вход | Bool | Вход логический "Открыть" |
| kn_RUCH_Y_DOWN | Вход | Bool | Вход логический "Закрыть" |
| Y_UP | Выход | Bool | Выход "ОТКРЫТЬ" |
| Y_DOWN | Выход | Bool | Выход "ЗАКРЫТЬ" |

