

Коротка настанова
APAB.421214.011 KH2

Входи					
in-t	0x932D	Тип датчика	По входах (0, 1)	int8	0 – oFF
					1 – r.426
					2 – r426
					3 – r.385
					4 – r.391
					5 – E__L
					6 – E__K
					7 – U-50
					8 – r385
					9 – r391
					10 – r428
					11 – i4.20
					12 – i0.20
13 – i0.5					
14 – U0_1					

Параметр			Індексація	Тип даних	Допустимі значення
Ім'я	Hash-код	Назва			
					15 – r.428
					16 – r.23
					17 – E__b
					18 – E__S
					19 – E__r
					20 – E__n
					21 – E__J
					22 – E_A1
					23 – E_A2
					24 – E_A3
					25 – E__t
					26 – r.617
					27 – t426
					28 – t428
					29 – t385
					30 – t391
					31 – t617
					32 – t.426
					33 – t.428
					34 – t.385
					35 – t.391
					36 – t.617
in.Fd	0x1659	Стала часу цифрового фільтра	По входах (0, 1)	int16	0...1800
in.FG	0x340A	Смуга цифрового фільтра	По входах (0, 1)	int16	0...9999
itrL	0x7F16	Період опитування датчика	По входах (0, 1)	int16	0,3...30
in.SH	0xF6AB	Зсув характер. датчика	По входах (0, 1)	STORED_DOT	–999...9999
in.SL	0x20B6	Нахил характер. датчика	По входах (0, 1)	int16	0,9...1,1
Ain.L	0x34E0	Нижня межа діапазону вимірювання	По входах (0, 1)	STORED_DOT	–999...9999
Ain.H	0xE2FD	Верхня межа діапазону вимірювання	По входах (0, 1)	STORED_DOT	–999...9999
Параметри регулятора					
rEG.t	0xBBAA	Режим роботи регулятора	Немає	int8	0 – CPr 1 – Pid
ПІД-регулятор					
Pb	0xF58A	Смуга пропорційності	Немає	STORED_DOT	0,001...9999
ti	0x9DE5	Інтегральна стала	Немає	int16	0...1092
td.ti	0xC83F	Відношення диференціальної сталої до інтегральної	Немає	int16	0...0,3
i.UPr	0xEE55	Обмеження максимуму інтеграла	Немає	int16	–100...100
i.min	0xCF5C	Обмеження мінімуму інтеграла	Немає	int16	–100...100
P.nom	0x007A	Номінальна потужність	Немає	int16	0...100
P.UPr	0x4FC2	Максимальна вихідна потужність	Немає	int16	0...100
P.min	0x6ECB	Мінімальна вихідна потужність	Немає	int16	0...100
P.StP	0xA7D4	Вихідна потужність у режимі СТОП	Немає	int16	0...100
P.rES	0x4DAD	Максимальна швидкість зміни вихідної потужності	Немає	int16	0...1000

Параметр			Індексація	Тип даних	Допустимі значення
Ім'я	Hash-код	Назва			
Двопозиційний регулятор					
HYS.C	0x1A9B	Гістерезис двопозиційного регулятора	Немає	STORED_DOT	0...9999
dEL	0x0D3E	Час затримки переключення	Немає	int8	00:00...03:20
HoLd	0xAF03	Час утримання	Немає	int8	00:00...03:20
АВТОНАЛАШТУВАННЯ ПІД-регулятора					
YO	0x22B4	Уставка автоналаштування	Немає	STORED_DOT	–9999...9999
YdoP	0x819C	Максимально допустиме відхилення регульованої величини	Немає	STORED_DOT	0...999
Вихідний елемент 1					
Pou	0xA415	Тип вихідного елемента	Немає	int8	0 – An 1 – dC
tHP	0x7982	Період проходження ШІМ-імпульсів	Немає	int8	00:01...01:21
t.L	0x07AA	Мінімальна тривалість ШІМ-імпульсу	Немає	int16	0,05...0,5
Реєстратор					
rG.on	0xC363	Включення реєстратора	Немає	int8	0 – oFF 1 – on
Ao.L	0x32C0	Нижня межа порогу реєстрації	Немає	STORED_DOT	–999...9999
Ao.H	0x3F9D	Верхня межа порогу реєстрації	Немає	STORED_DOT	–999...9999
Програма технолога					
SP	0x9107	Уставка	По кроках (0...14)	STORED_DOT	–999...9999
t.rS	0x567D	Час росту	По кроках (0...14)	int16	0...1092
t.Stb	0x7755	Час витримки	По кроках (0...14)	int16	0...1092
Пристрій сигналізації					
SiG.t	0xB085	Тип логіки спрацьовування Пристрою сигналізації	По програмах технолога (0, 1, 2)	int8	0 – S.AbS 1 – S.otn
S.H	0x5D62	Верхній поріг спрацьовування сигналізації	По програмах технолога (0, 1, 2)	STORED_DOT	0...9999
S.L	0xCEBE	Нижній поріг спрацьовування сигналізації	По програмах технолога (0, 1, 2)	STORED_DOT	0...9999
LbA	0x60AE	Контроль LBA-аварії	По програмах технолога (0, 1, 2)	int8	0 – oFF 1 – on
d.LbA	0x7860	Мінімально необхідна зміна регульованої величини	По програмах технолога (0, 1, 2)	STORED_DOT	0,001...9999
t.LbA	0x9398	Час контролю LBA-аварії	По програмах технолога (0, 1, 2)	int16	00:01...10:00
Мережеві параметри пристрою					
bPS	0xB760	Швидкість обміну даними	Немає	int8	0 – 2400
					1 – 4800
					2 – 9600
					3 – 14400
					4 – 19200
					5 – 28800
					6 – 38400
					7 – 57600
LEn	0x523F	Довжина слова даних	Немає	int8	7, 8
					8 – 115200

Параметр			Індексація	Тип даних	Допустимі значення
Ім'я	Hash-код	Назва			
PrY	0xE8C4	Контроль парності	Немає	int8	0 – no 1 – EvEn 2 – Odd
Sbit	0xB72E	Кількість стоп- біт у посилючі	Немає	int8	1, 2
A.Len	0x1ED2	Довжина мережевої адреси	Немає	int8	8, 11
Addr	0x9F62	Базова адреса пристрою	Немає	int16	0...248 при A.Len = 8 0...2040 при A.Len = 11
Prot	0x41F2	Протокол обміну	Немає	int8	0 – OWEN 1 – RTU 2 – ASCII
dot	0x133F	Положення десяткової точки для мережі ModBus	Немає	int8	0...3
RS.dL	0xCBf5	Час затримки відповіді пристрою	Немає	int8	0...50
Додаткові параметри					
bEHv	0xCFE1	Поведінка після відновлення живлення	Немає	int8	0 – rUn 1 – p1.s1 2 – Stop 3 – Fail
t.SCL	0xFA07	Масштаб часу	Немає	int8	0 – H.min 1 – m.SEC
nEt.S	0xD59F	Запуск програм по мережі	Немає	int8	0 – on 1 – oFF

Таблиця 7 – Оперативні параметри

Параметр	Назва	Статус: тип даних (допустимі значення)	Коментар
rEAd	Результат вимірювання на вході	Штатна ситуація: float32 (–999,0...9999,0) Позаштатна ситуація: 0xF6 0xF7 0xF8	Виміряне значення
		0xF9	Дані не готові
		0xFA	Датчик відключено
		0xFB	Висока температура вільних кінців ТП
		0xFC	Низька температура вільних кінців ТП
		0xFD	Виміряне значення занадто велике
		0xFE	Виміряне значення занадто мале
		0xFF	Коротке замикання датчика
			Обрив датчика
			Відсутність зв'язку з АЦП
r.oUt	Вихідна потужність	Штатна ситуація: float32 (0,0...1,0) Позаштатна ситуація: 0xF0 0xF1	Некоректний калібрувальний коефіцієнт
			Значення заздалегідь неправильне
			Спроба записати в параметр неправильне значення
r.SiG	Стан Пристрою сигналізації	int16 0 1	Регульоване значення параметра у діапазоні, заданому параметрами S.L і S.H (BE2 відключено) Регульоване значення параметра не у заданому діапазоні (BE2 спрацював)
rd.rg	Стан Реєстратора	float32 (0,0...1,0)	–
r.St	Режим роботи пристрою	int16 0	Режим СТОП

Параметр	Назва	Статус: тип даних (допустимі значення)	Коментар
		1	Режим РОБОТА
		2	Режим Критична АВАРІЯ
		3	Програму технолога завершено
		4	АВТОНАЛАШТУВАННЯ ПІД-регулятора
		5	Очікування запуску АНР
		6	АВТОНАЛАШТУВАННЯ ПІД-регулятора завершено
		7	Режим НАЛАШТУВАННЯ
r.PrG	Номер поточної Програми технолога	int16 (1, 2, 3)	–
r.StP	Номер поточного кроку Програми технолога	int16 (1, 2...5)	–
SEt.P	Миттєве значення уставки	float32 (–999,0...+9999,0)	–
r-S	Пуск/зупин Програми технолога	int16 0 1	Режим СТОП
			Режим РОБОТА

61153, м. Харків, вул. Гвардійців Широнінців, 3А
тел.: (057) 720-91-19, 0-800-21-01-96 (багатоканальний)
тех. підтримка: support@aqteck.ua
відділ продажів: sales@aqteck.ua
aqteck.ua

реєстр.: 2-UK-1122-1.2